

INTERNATIONAL  
STANDARD

**ISO**  
**14539**

NORME  
INTERNATIONALE

First edition  
Première édition  
2000-11-01

---

---

**Manipulating industrial robots — Object  
handling with grasp-type grippers —  
Vocabulary and presentation of  
characteristics**

**Robots manipulateurs industriels —  
Manipulation des objets par préhenseurs  
à pince — Vocabulaire et présentation  
des caractéristiques**



Reference number  
Numéro de référence  
ISO 14539:2000(E/F)

© ISO 2000

**Pour plus d'infos, merci de nous contacter.**

**Association Sénégalaise de Normalisation**

4 Avenue Jean Jaurès, Immeuble El Hadj Omar DIA, 6 ème Etage  
Dakar - SENEGAL

**Tel: +221 33 829 58 25**

**Email: [asn@asn.sn](mailto:asn@asn.sn)**